**La extensión será de hasta 2 páginas, incluyendo las Referencias.**

**TÍTULO (TIMES NEW ROMAN MAYÚSCULA 11)**

**Nombre completo de los autores (Times New Roman Negrita 11),**

Institución, país, correo electrónico (Times New Roman 11)

 **(incluir la anterior información para cada uno de los autores)**

***Resumen:****100 palabras máximo. Times New Roman 11. Espaciado 1.5*

***Palabras clave****: máximo cuatro.*

**1. Introducción**

Times New Roman 11. Espaciado 1.5

**2. Métodos**

Times New Roman 11. Espaciado 1.5

**3. Resultados**

Times New Roman 11. Espaciado 1.5. Las [tablas](https://normas-apa.org/estructura/tablas/) y [figuras](https://normas-apa.org/estructura/figuras/) deben estar con formato APA

**4. Discusión**

Times New Roman 11. Espaciado 1.5

**5. Conclusiones**

Times New Roman 11. Espaciado 1.5

**6. Referencias**

[Formato APA](https://normas-apa.org/referencias/). Listar alfabéticamente sólo las citadas. Ejemplos: [1] y [2].

[1] M. A. Gomes, G. L. M. Silveira, and A. A. G. Siqueira. Gait pattern adaptation for an active lower-limb orthosis based on neural networks. Advanced Robotics, 25(1):1903–1925, 2011.

[2] J C Perez Ibarra, W M Santos, H I Krebs, and A A G Siqueira. Adaptive impedance control for robot-aided rehabilitation of ankle movements. In 5th IEEE RAS & EMBS International Conference on Biomedical Robotics and Biomechatronics, pages 664–669, São Paulo, Brazil, 2014.